

EtherCAT - DC-Servomotor



Compact drives in three sizes (40-500 watt)

Kompaktantriebe in drei Baugrößen (40-500 Watt)

- » Drives for operation in EtherCAT networks
- » CANopen over EtherCAT (CoE) is supported
- » Drive operates as a slave in the network
- » Comprehensive object dictionary with all functions necessary to operate servo drives
- » Status indication for communication through light conductors in the motor housing

- » Antriebe zum Betrieb in EtherCAT-Netzwerken
- » CANopen over EtherCAT (CoE) wird unterstützt
- » Antrieb wird als Slave im Netzwerk betrieben
- » Umfangreiches Objektverzeichnis mit allen Funktionen zum Betrieb von Servoantrieben
- » Statusanzeige für Kommunikation über Lichtleiter im Motorgehäuse



EtherCAT® 

Data

Leistungsdaten

		BG 45 EC*	BG 65 S EC*	BG 75 EC*
<i>Power rating/ Abgabeleistung</i>	Watt	40-75	110-170	220-500
<i>Rated voltage/ Nennspannung</i>	VDC	12/24	24/40	24/40
<i>Continuous rated speed/ Nenndrehzahl</i>	rpm	3100-3500	3065-3220	3700-4000
<i>Continuous rated torque/ Nenndrehmoment</i>	Ncm	13-23	34-53	61-116
<i>Interface/ Schnittstelle</i>		EtherCAT		

* Samples on request/ Muster auf Anfrage