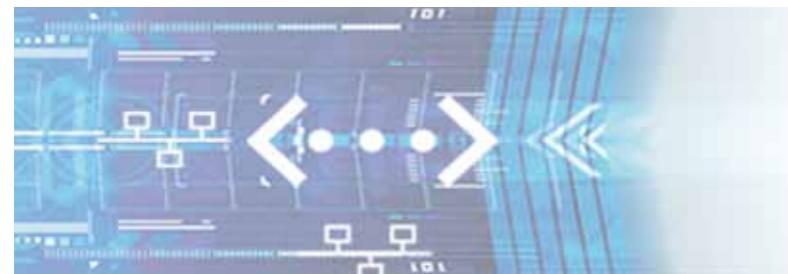


| <i>Versions of BG 45 SI / Ausführungen BG 45 SI</i> | <i>Page / Seite</i> |
|---|----------------------------|
| <i>Controllers / Regelelektroniken</i> | |
| - <i>integral 4Q controller / mit integrierter 4Q-Steuerungselektronik (BG45SI)</i> | 22 |
| <i>With gearbox / Als Getriebemotor</i> | 81 |
| <i>Optional with integrated brake / Optional mit integrierter Bremse</i> | 106 |

 Standard / Standard On request / auf Anfrage

- BG 45 Motor with integrated speed controller for 4Q operation
 - The target speed can be set using a 0...+10 V analog voltage input
 - There are two further digital inputs for selecting the four operating conditions: rotation clockwise/counter-clockwise, controller block, and stop with holding torque
 - In addition, there are digital outputs, which provide a pulsed output with 12 pulses per revolution an error signal
 - Two fixed speeds and acceleration and de-acceleration ramps can be stored
 - The motor is supplied as a standard with one connection plug (power stage and logic)

- Motor BG 45 mit integriertem Speedcontroller für 4-Quadrantenbetrieb
 - Die Drehzahlsollwertvorgabe erfolgt standardmäßig über eine analoge Sollwertvorgabe 0...+10 V
 - Über zwei digitale Eingänge lassen sich die vier Betriebszustände Drehrichtung rechts, Drehrichtung links, Reglersperre und Stopp mit Haltemoment auswählen
 - Zusätzlich sind digitale Ausgänge herausgeführt, womit ein Pulsausgang mit 12 Impulsen pro Umdrehung und ein Störungssignal zur Verfügung stehen
 - Das Abspeichern von 2 festen Geschwindigkeiten, Hochlauf- und Bremsrampe ist möglich
 - Der Motor ist standardmäßig mit einem Anschlussstecker versehen (Leistung, Logik)



Data / Technische Daten

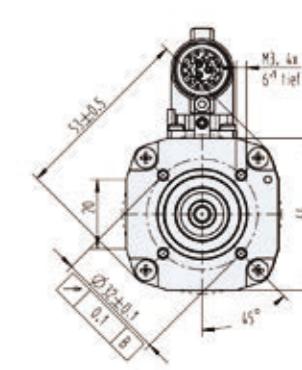
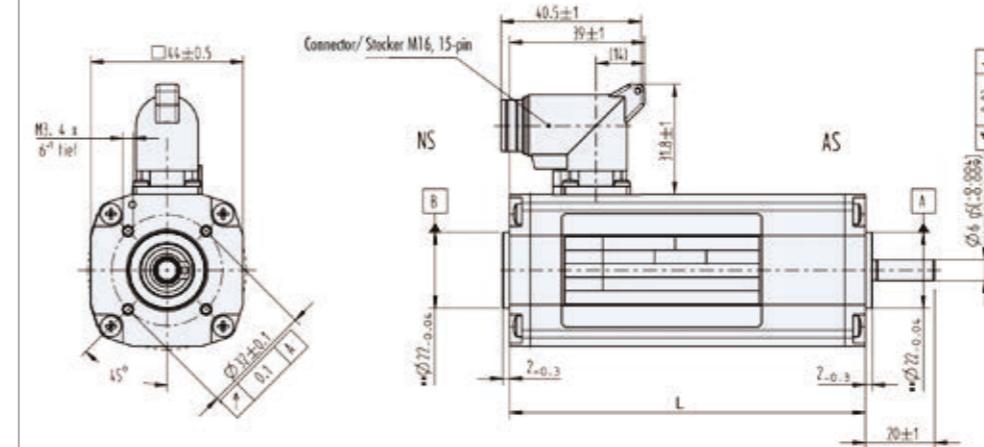
BG 45x15 SI

BG 45x30 SI

| | | | | | |
|--|---------------------|---|-----------|----------|-----------|
| <i>Nominal voltage/ Nennspannung</i> | VDC | 12 | 24 | 12 | 24 |
| <i>Nominal current/ Nennstrom</i> | A*) | 4.9 | 2.5 | 7.4 | 3.9 |
| <i>Nominal torque/ Nennmoment</i> | Ncm*) | 13.7 | 14.8 | 19.5 | 22 |
| <i>Nominal speed/ Nenndrehzahl</i> | rpm*) | 3090 | 3200 | 3090 | 3200 |
| <i>Friction torque/ Reibungsmoment</i> | Ncm*) | 1.3 | 1.8 | 2.0 | 2.3 |
| <i>Peak stall torque/ Max. Anhaltemoment</i> | Ncm**) | 49.7 | 62.2 | 55.2 | 94.2 |
| <i>No load speed/ Leerlaufdrehzahl</i> | rpm*) | 4169 | 4233 | 4005 | 3913 |
| <i>Maximum output power/ Maximale Abgabeleistung</i> | W**) | 52 | 69 | 55 | 102 |
| <i>Torque constant/ Drehmomentkonstante</i> | Ncm A ⁻¹ | 2.9 | 4.8 | 3.3 | 6.4 |
| <i>Peak current/ Zulässiger Spitzstrom (2 sec.)</i> | A**) | 20 | 15 | 20 | 15 |
| <i>Rotor inertia/ Rotor Trägheitsmoment</i> | gcm ² | 24 | 24 | 44 | 44 |
| <i>Weight of motor/ Motorgewicht</i> | kg | 0.5 | 0.5 | 0.62 | 0.62 |
| <i>Voltage range/ Max. zulässiger Spannungsbereich</i> | VDC | 9 ... 30 | 10 ... 50 | 9 ... 30 | 10 ... 50 |
| <i>Recommended speed control range/ Empfohlener Drehzahlregelbereich</i> | rpm | <i>100 ... Rated speed / Nenndrehzahl</i> | | | |

*) $\Delta\vartheta_w = 100 \text{ K}$; **) $\vartheta_R = 20^\circ\text{C}$ ***) at nominal point / im Nennpunkt

Dimensions in mm / Maßzeichnung in mm



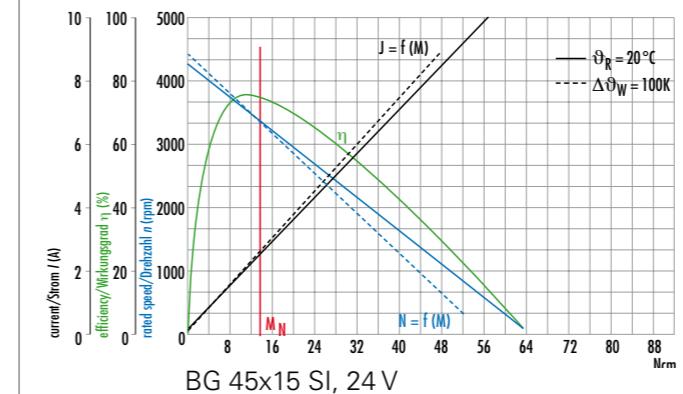
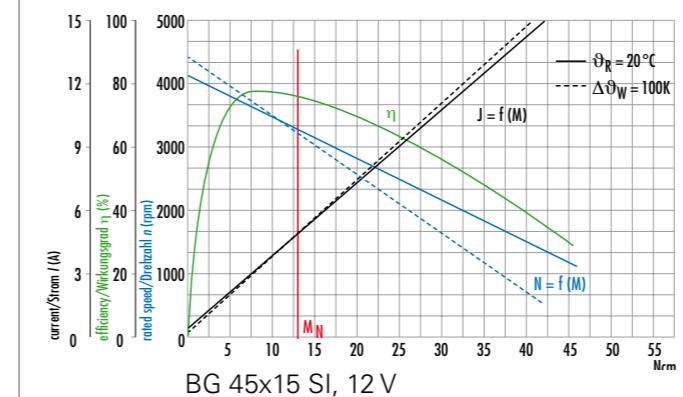
$F_{\text{axial}} = \text{max. } 90\text{N}$

| | |
|-------------|---------|
| Motor | L |
| BG 45x15 SI | 88±0.6 |
| BG 45x30 SI | 103±0.6 |

Pin assignment / Pinbelegung

| 15-Pin | Power / Signal | 15-Pin | Power / Signal | 15-Pin | Power / Signal |
|--------|----------------------|--------|----------------|--------|--------------------|
| A | U _{Power} | 3 | IN 2 | 8 | AI- |
| B | n.c. | 4 | IN 3 | 9 | U _{Logic} |
| C | GND _{Power} | 5 | CAN-H | 10 | OUT 1 |
| 1 | IN 0 | 6 | CAN-L | 11 | OUT 2 |
| 2 | IN 1 | 7 | AI+ | 12 | OUT 3 |

Characteristic diagram / Belastungskennlinien



In accordance with EN 60034
Belastungskennlinien gezeichnet nach EN 60034

